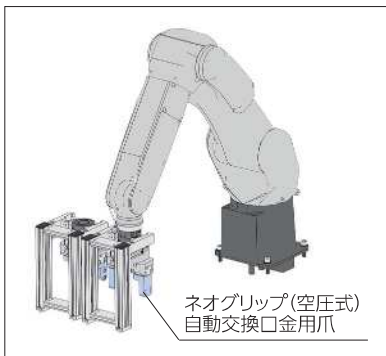
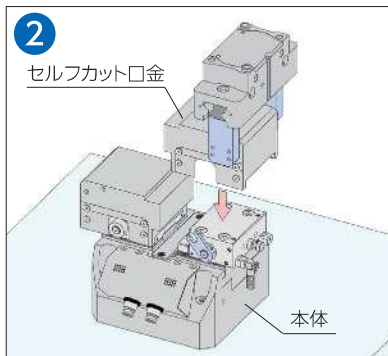


## ■口金交換方法



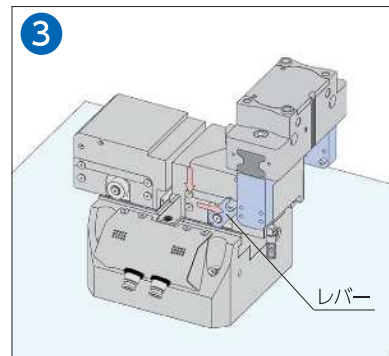
### ●ハンドの交換

ハンドを「ネオグリップ(空圧式)自動交換口金用爪」が組み付けられたハンドに交換します。



### ●口金の搬送

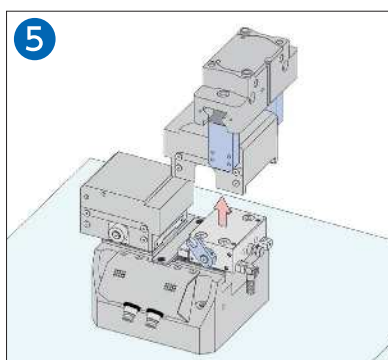
「セルフカット口金」を爪で掴み、「本体」へ上から載せます。



### ●クランプ

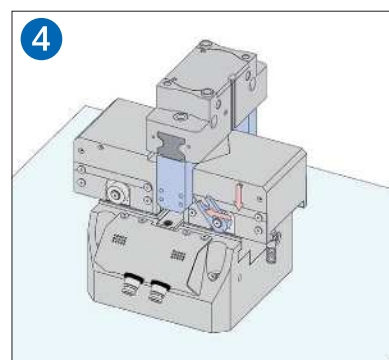
爪で「レバー」を内側から外側へ操作することでクランプできます。反対側の口金も同様に内側から外側へ操作することでクランプできます。

産業用ロボットで他の「セルフカット口金」へ交換することで口金交換を「自動化」することができます。



### ●口金の搬送

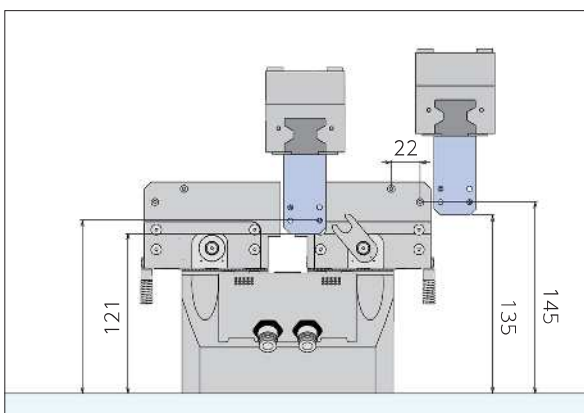
「セルフカット口金」を爪で掴み、上へ持ち上げます。



### ●アンクランプ

爪で「レバー」を外側から内側へ操作することでクランプできます。反対側の口金も同様に外側から内側へ操作することでアンクランプできます。

## ■ティーチング位置について



「ネオグリップ(空圧式)自動交換口金用爪」使用時のティーチング位置です。詳細は取扱説明書を参照してください。

# ネオ グリップ 空圧式

RoHS対応



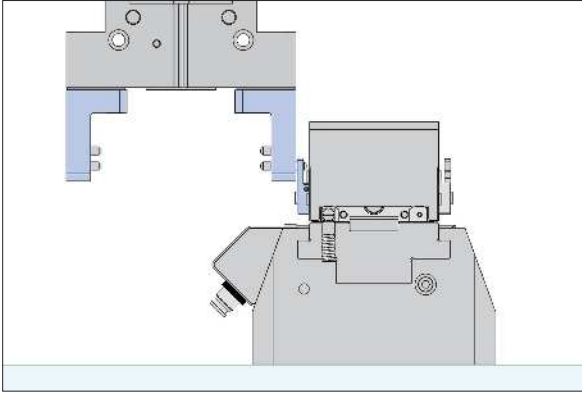
## 自動交換口金用爪

### ■ 本体取付用ピンの取付けについて

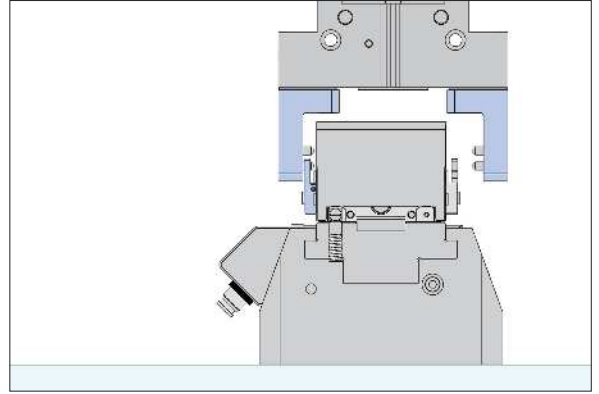
ピンを爪の内側ではなく外側に取付けて使用することもできます。1つのピン穴に対し、1つのピンのみをご使用ください。

#### ● 外側操作

#### ● 内側操作



爪の外側で操作すると目視確認でティーチングできます。



爪の内側で操作するとより短時間で操作できます。

※ 外側操作用のピンは付属しておりませんので、別途購入して頂くか、製作して頂く必要があります。

