Autonics

LCD タイプ PID コントローラ 温度調節器 **TX4S SERIES**

> 扱 説 眀



このたびはオートニクス製品をお買い上げ頂きまして誠にありがとうございます。

で使用の前に「安全上の注意事項」を必ずお読みの上、警告、注意に従って正しくで使用下さい。

■ 安全上の注意事項

※製品を安全に正しくお使い頂き、お客様や他人への危害及び財産への危害を未然に防止するため、取 扱説明書の注意事項に従ってご使用下さい。

※注意事項は「警告」、「注意」の二つに分けられます。

▲ 警告 指示事項に違反した場合、人が死亡又は重傷を負う可能性が想定されることを示します。

▲ 注意 指示事項に違反した場合、軽微な傷害や製品損傷が発生する可能性が想定されることを示します。

※製品と取扱説明書に表示された絵記号の意味は次の通りです。

▲記号は特定条件下で危険が発生する恐れがあるため、注意しなければならない内容であることを示 <u>しています</u>。

▲警告

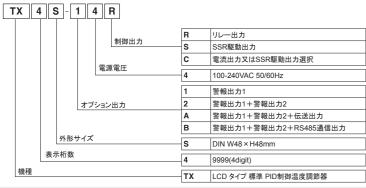
- 1. 生命や財産に影響を及ぼす機器(原子力制御、医療機器、車、鉄道、航空、燃焼装置、娯楽機器、安全装置 等)に使用する場合、必ず二重に安全装置を施してご使用下さい。 火災、人身事故、財産上の損失が発生する恐れがあります。
- 2. 必ずパネルに取付けてご使用下さい。
- を電の恐れがあります。 3. 電源が印加された状態で結線及び点検、修理を行わないで下さい。
- 感電の恐れがあります
- 4. 電源は必ず端子番号をご確認の上、接続して下さい。
- 火災の恐れがあります。 5. 弊社の修理技術者以外の方は、製品を改造しないで下さい。 感電や火災の恐れがあります。

⚠注意

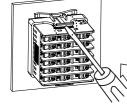
- 1. 屋外で使用しないで下さい。
- 製品の寿命が縮む原因になり、感雷の恐れがあります。
- 接続不良による火災の恐れがあります。
- 3. 必ず定格/性能の範囲で使用して下さい。 製品の寿命が縮む原因になり、火災の恐れがあります。
- 表面の寿命が唱りないになり、欠及のおれかのでまり。 4、リレー接点部の開閉容量定格値を超える負荷を使用しないで下さい。 絶縁不良、接点溶着、接触不良、リレー破損、火災等の原因になります。 5. お手入れの際は水や有機溶剤を使用せず、乾いたタオルをご利用下さい。

- 3. の子人へいからのか、下ちなに用さいたのと、いない。 感電及び火災の恐れがあります。 6. 可燃性ガス、爆発性ガス、湿気、直射光線、輻射熱、振動、襲撃のある場所では使用しないで下さい。 火災、爆発の恐れがあります。
- 7. 製品の内部に埃や配線屑が入らないようにして下さい。
- 火災、装置故障の恐れがあります。 8. 温度センサの接続時、端子の極性をご確認の上、配線を正しく接続して下さい。
- 8. 温度セインリン原体で、電力・プロロエマンの 火災、爆発の恐れがあります。 9. 強化絶縁性能を満足させる設置のため、基礎絶縁以上の電源装置を使用して下さい。

■ モデル構成



■ 製品取付方法



製品をパネルに装着し、図のように工具を使い、ブラケットを 矢印方向へ押してしっかりと固定して下さい。

※本取説マニュアルに記載した仕様・外形寸法等は、製品の改良のため予告なしに変更や一部モデルが生 産中止となる場合がありますのでご了承下さい。

■ 定格/性能

シリーズ名	1	TX4S
電源電圧		100-240VAC 50/60Hz
許容電圧	変動範囲	電源電圧の90~110%
消費電力		8VA以下
表示方式		11セグメント(PV: 白色, SV: 緑色)、その他の表示部(黄色) LCD 方式**1
文字	PV(W×H)	6.9 × 15.3mm
サイズ	SV(W×H)	4.1 × 9.2mm
入力仕様	測温抵抗体	DPt100Ω, Cu50Ω (許容配線抵抗 1線あたり5Ω以下)
人力让惊	熱電対	K(CA), J(IC), L(IC), T(CC), R(PR), S(PR)
表示	測温抵抗体	・常温(23°C±5°C)区間: (PVの±0.3%または±1°Cの中で大きい方) ±1digit
精度※2	熱電対	・常温以外の区間: (PVの±0.5%または±2℃の中で大きい方) ±1digit
	リレー	250VAC 3A 1a
制御出力	SSR	12VDC ± 2V 20mA 以下
	電流	DC4-20mAまたはDC0-20mA (負荷抵抗 500Ω以下)
オプション	警報出力	AL1, AL2 Relay: 250VAC 3A 1a
出力	伝送出力	DC4-20mA (負荷抵抗 500Ω以下, 出力精度: ±0.3%F.S.)
血刀	通信出力	RS485 通信出力(Modbus RTU 方式)
制御方式		ON/OFF 制御、P、PI、PD、PID 制御
調節感度		1~100°C/F(0.1~50.0°C/F) 可変
比例帯幅((P)	0.1~999.9°C/F
積分時間(1)	0~9999秒
微分時間((D)	0~9999秒
制御周期(T)	0.5~120.0秒
手動リセッ	ト値	0.0~100.0%
サンプリン	グ周期	50ms
耐電圧		3,000VAC 50/60Hz 1分間(全端子とケース間)
耐振動		5~55Hz (周期1分間) 複振幅 0.75mm X, Y, Z 各方向 2時間
リレー	機械的	OUT, AL1/2: 500万回以上
寿命	電気的	OUT, AL1/2: 20万回以上(250VAC 3A 抵抗負荷)
絶縁抵抗		100MΩ 以上 (500VDC メガ)
耐ノイズ		ノイズシミュレータによる方形波ノイズ(パルス幅 1μs) ±2kV R相, S相
停電補償		約 10年(不揮発性半導体メモリ方式)
耐環境性	使用周囲温度	-10~50°C, 保存時: -20~60°C
間垛児注	使用周囲湿度	35~85%RH, 保存時: 35~85%RH
保護構造		IP50(前面部, IEC 規格)
絶縁形態		二重絶縁または強化絶縁(記号:回, 全端子とケース間の耐電圧: 3kV)
重量**3		約 135.2g(約 85.2g)

- ※1:LCD 特性上、低温(0°C 以下)で使用する場合、表示周期が遅くなります。
- 制御出力は正常的に動作します。
- ※2: ② 常温皮間(23°c±5°c) ・熱電対 R(PR), S(PR)の 200°c 以下: (PVの±0.5%または±3°cの中で大きい方) ±1digit 200°C 超過: (PVの±0.5%または±2°Cの中で大きい方) ±1digit 熱電対 L(IC), 測温抵抗体 Cu50Ω: (PVの±0.5%または±2°Cの中で大きい方) ±1digit
- ◎ 常温以外の区間
- ・熱雷対 R(PR)、S(PR): (PVの±1.0%または±5℃の中で大きい方) ±1digi ・熱電対 L(IC), 測温抵抗体 Cu50Ω: (PVの±0.5%または±3°Cの中で大きい方) ±1digit ※3: 梱包状態の重量であり、括弧の中は本体のみの重量です。
- ※耐環境性の使用条件は氷結または結露しない状態です。

■ 各部の名称



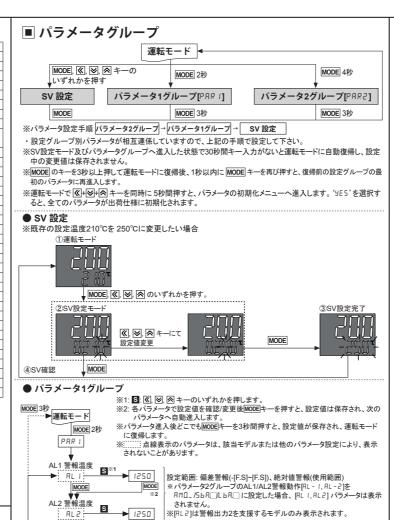
- 1. 測定値(PV) 表示部:
- 運転モード: 入力されている現在測定値(PV)を表示します。 設定モード: パラメータを表示します。
- 2. 設定値(SV) 表示部:
- 運転モード: 設定値(SV)を表示します。 設定モード: パラメータの設定値を表示します。 3. 温度単位(℃)・表示灯:
- ープの温度単位[UNI E]で設定した単位を表示します。
- . 制御出力(OUT1) 表示灯: 制御出力ON時、点灯します。
- ※SSR駆動出力方式の中でサイクル/位相制御時、操作量が3.0%以上の 場合に点灯します。
- 5. 警報出力(AI 1 AI 2) 表示灯:
- 該当する警報出力ON時、点灯します。 6. オートチューニング表示灯:
- オートチューニング宝行時 1秒周期で占減します。 7. MODE キー: パラメータ股定グループへ進入、運転モードに復帰、パラメータ移動、設定値の保存時に使用します。
- 8 設定値操作キー
- 設定値変更モード進入及び桁の移動、桁のアップ/ダウンに使用します。
- 9. デジタル入力キー:
- アンダル人ガキー: 図州図を同時に3秒間押すと、パラメータ2グループのデジタル入力キー[d+ ½]にて設定した機能(RUN/STOP、警報出力 解除、オートチューニング)を行います。

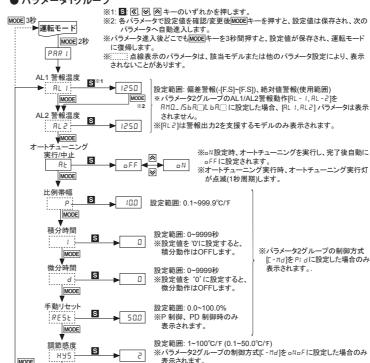
■ 接続図 ※グレー色の端子は、基本モデル構成です。 OUT SSR 12VDC ± 2V 20mA Max AL1 OUT: 250VAC 3A 1a RESISTIVE LOAD 13 RESISTIVE LOAD 2 14 250VAC 3A 1a RESISTIVE LOAD 3 RS485(A+): 15 ₹ RS485(B-) 16 10 **◄** 11 B Communication Output Transfer Output DC4-20mA 18 5 **∆** □ ⊙ 12 RTD TC

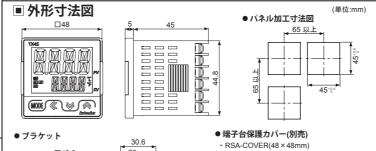
■ 入力仕様及び使用範囲

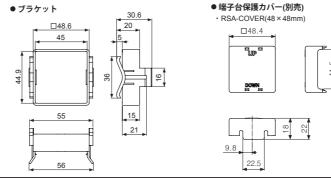
6

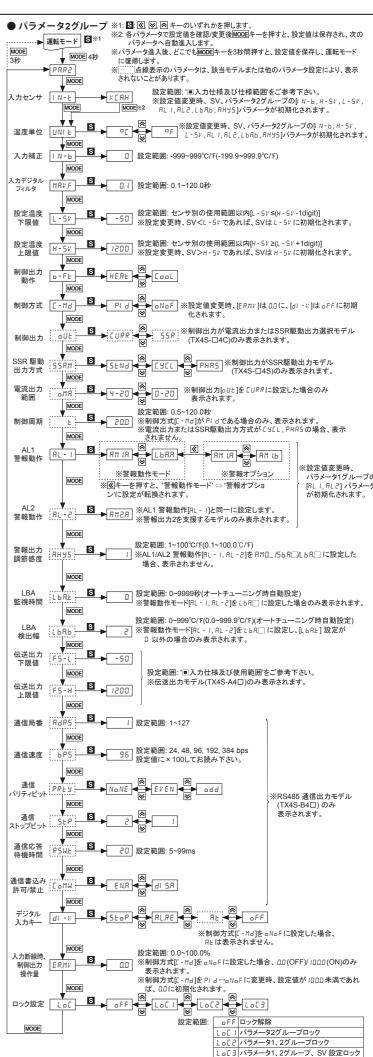
入力仕様		小数点	表示	使用範囲(°C)	使用範囲(°F)
	K(CA)	1	KERH	-50~1200	-58~2192
	K(CA)	0.1	KEAL	-50.0~999.9	-58.0~999.9
	J(IC)	1	JI EH	-30~800	-22~1472
	3(10)	0.1	JI C.L	-30.0~800.0	-22.0~999.9
熱電対	L(IC)	1	LI EH	-40~800	-40~1472
(Thermocouple)	L(IC)	0.1	LIEL	-40.0~800.0	-40.0~999.9
	T(CC)	1	FEEH	-50~400	-58~752
		0.1	E C C.L	-50.0~400.0	-58.0~752.0
	R(PR)	1	8 b b	0~1700	32~3092
	S(PR)	1	SPR	0~1700	32~3092
	DPt 100Ω	1	dРEН	-100~400	-148~752
測温抵抗体	DF1 1000	0.1	dPt.L	-100.0~400.0	-148.0~752.0
(RTD)	CU50Ω	1	СИБН	-50~200	-58~392
	COSOS	0.1	E U S.L	-50.0~200.0	-58.0~392.0











■ **警報[**AL - 1/ AL - 2]

警報出力は警報動作と警報オプションを組み合わせて設定します。 2個の警報出力が内臓しているモデルの場合、各警報は独立に動作します。 現在温度が警報動作範囲を超えた場合、警報は自動に解除されます。 現代温度ル音報期作配面を起えた場合、音報は日期に財味されます。 登報オプションが警報保持、待機警報保持12の場合、デジタル入力キー (図+図 3秒、パラメータ2グループは1・㎡]でFLREに設定)を使用するか、

――警報オプション

電源をOFFしてからONして警報を解除します。

● 警報動作

= +14.3				T=
モード	名称	警報動作		説明
AMO	—	_		警報出力を使用しません。
Ам เ□	偏差 上限警報	OFF ↓ H ↑ ON SV PV 100°C 110°C 上限偏差:10°C 設定	OFF ↓H ↑ ON △	PVとSVの偏差が上限で 偏差設定値以上であれば 警報出力がONします。
Ятг.□	偏差 下限警報	ON ↑H OFF △ SV 90°C 100°C 下限偏差:10°C 設定	ON ♣H OFF SV PV 100°C 110°C 下限偏差:-10°C 設定	PVとSVの偏差が下限で 偏差設定値以上であれば 警報出力がONします。
ЯМЗ.□	偏差 上、下限 警報	ON ↑ H ↓ OF	√ ∆ V PV	PVとSVの偏差が上限または下限 で偏差設定値以上であれば 警報出力がONします。
ЯМЧ.□	偏差 上、下限 逆警報	OFF ♥ H ↑ OI	V PV	PVとSVの偏差が上限または下限 で偏差設定値以上であれば 警報出力がOFFします。
AM5.□	絶対値 上限警報	OFF ♥ H ON	OFF H ON SV PV 100℃ 110℃ 警報絶対値:110℃ 設定	PVが警報絶対値以上であれば 警報出力がONします。
Am6.	絶対値 下限警報	ON ↑ H ↓ OFF △	ON ↑H → OFF SV PV 100°C 110°C 警報絶対値:110°C 設定	PVが警報絶対値以下であれば 警報出力がONします。
56R.□	センサ 断線警報	_		センサ断線検出時、 警報出力がONします。
L ЬЯ.□	ループ 断線警報	_		ループ断線検出時、 警報出力がONします。

※ H: 警報出力調節感度[AHY5]

● 警報オプション

l	モード	名称	説明		
l	AM □.A	一般警報	警報条件時に警報出力がONし、解除条件時に出力がOFFします。		
	АМ □.Ь	警報保持	警報条件時に警報出力がONし、ON状態を続けて保持します。 (警報出力 HOLD)		
	1番目の警報条件は無視し、2番目の警報条件から一般警報で動作します。 RM□.C 待機警報1 電源印加時に警報条件であれば無視し、2番目の警報条件から一般警報します。				
	AM □.d	待機警報保持1	警報条件時に警報保持動作と待機警報動作を同時に行います。 電源印加時に警報条件であれば無視し、2番目の警報条件から警報保持で動作 します。		
	AM □.E	待機警報2	1番目の警報条件は無視し、2番目の警報条件から一般警報で動作します。 待機警報が再適用される警報条件であれば出力はONせず、警報条件が解除した以降から一般警報で動作します。		
	AM □.F	待機警報保持2	基本動作は待機警報保持1と同じであるが、電源ON/OFFだけでなく警報値、警報 オプション変更についても動作します。 待機警報が再適用される時、警報条件であれば警報出力は動作せず、警報条件 が解除された以降から警報保持で動作します。		

※待機警報1. 待機警報保持1の待機警報再適用条件·雷源ON時

待機警報2、待機警報保持2の待機警報再適用条件:電源ON時、設定温度、警報温度[PL:, RL2]及び警 報動作[月1-1,月1-2]変更時、停止モードから運転モードへ切替時

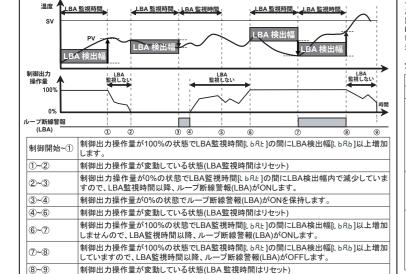
● ヤンサ断線警報

センサが接続されていない場合、または温度制御中にセンサの線路が断線された場合、警報出力がONする機 能で、警報出力の接点を用いてブザーまたは他の手段でセンサの断線可否を確認することができます。 警報出力オプションは一般警報[5688]、警報保持[5686]より選択可能です。

● ループ断線警報(LBA)

制御対象体の温度変化を通じて制御ループを診断し、警報を出力する機能です。

加熱制御時(冷却制御時)、制御出力操作量が10%(0%)の状態でLBA監視時間L b Rt]の間にPVがLBA検出幅 [L b Rb]以上増加しない場合、または制御出力操作量が0%(100%)の状態でLBA監視時間[L b Rt]の間、PVが LBA検出幅[LbRb]以上減少しない場合、警報出力をONします。



※オートチューニングを行うと、LBA検出幅[LbRb]とLBA監視時間[LbRL]はオートチューニング値に基づい て自動設定されます。警報動作モードPI: 1, R1・2 |をループ断線警報[L6R □]に設定しないと、LBA検出幅 [L6R b]とLBA監視時間[L6R b]バラメータは表示されません。

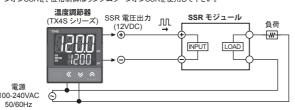
1. 入力補正[! N-b]

温度調節器自体は誤差はありませんが、外部より入力される温度センサ等による誤差を補正する機能です。 例実際温度は80°Cであるが、現在に表示される温度が78°Cの場合、入力補正[□ N-b]値を2に設定すると、 表示温度は80°Cになります。

※入力補正結果、現在温度(PV)値が入力センサ別の使用範囲を超えた場合、HHHHまたはLLLを表示します。

・ハハノノファルノイルタ[『叶ド・] 入力信号の早い変化により現在温度(PV)値が繰り返して動揺する場合、操作量に影響し、安定した制御が不可能になります。入力デジタルフィルタで現在温度値を安定化することができます。入力デジタルフィルタの設定値を0.4秒に設定すると、0.4秒の間に入力された値にデジタルフィルタを適用して表示します。現在温度値は実際入力値と異なることがあります。

- 3. SSR 駆動出力方式選択機能(SSRP 機能)[55RM] ・SSRP 機能とは、一般SSR駆動出力を用いて一般ON/OFF制御、サイクル制御、位相制御を行える機能です。
- ・制御出力がSSR駆動出力モデル(TX4S-□4S)のみ表示されます。
- リニア制御(サイクル制御、位相制御)が可能ですので、ローコストで精密制御を行えます。 パラメータ2グループのSSR駆動出力方式[55RM]パラメータにて一般ON/OFF制御[5kNa]、サイクル制御[29[2]、
- 位相制御[PHR5]の中より1つの制御を選択することができます。但し、サイクル制御はゼロクロスターンオンまたはラ ンダムターンオンSSRを、位相制御はランダムターンオンSSRを使用して下さい。



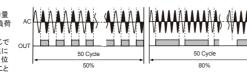
※サイクル制御または位相制御で制御する場合、必ず負荷の電源は温度調節器の電源と共通電源をご使用下さい。 ※制御方式[[-Ma]をPi aに設定し、SSR駆動出力方式[55RM]を5kMaに設定した場合のみ、制御周期[k]を設定する

※制御出力が電流出力またはSSR駆動出力選択モデル(TX4S-□4C)はパラメータが表示されず、SSRを通じて一般 ON/OFF制御のみ可能です。

1)一般ON/OFF制御[5ヒNd] 一般リレー出力のように ON (100% 出力) / OFF (0% 出力) 制御を行います。

2)サイクル制御[[ヨ[L] 一定周期(50 Cycle)を基準に出力量 の比率ほどON/OFFを繰り返し、負荷

の雷力制御を行います。 制御の精度が位相制御とほぼ同じで す。ゼロクロス方式でACのZero点に て常にONまたはOFFしますので、位 相制御より開閉ノイズを改善すること



逆動作(Heating)時

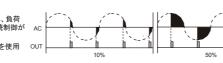
钼筋感度

OFF

3)位相制御[PHR5]

ACの半周期内で位相を制御し、負荷 の電力を制御する方式で、連続制御が可能です。

必ず、ランダムターンオンSSRを使用 して下さい。



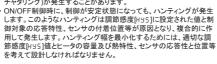
4. 電流出力範囲[a,MR]

制御出力が電流出力またはSSR駆動出力選択モデル(TX4S-口4C)の場合、パラメータ2グループの制御出力[olle]を [EURR]に設定すると、電流出力の上/下限範囲をパラメータ2グループの[aMR]にて4-20mA[4-20]または0-20mA[0]

5. 調節感度[HY5]

ON/OFF制御にてせいよ出力のONとOFFの間隔を設定します。 調節感度が狭すぎると、外部ノイズ等によりハンティング(発振現象、

デャタリングが発生することがあります。 ON/OFF制御時に、制御が安定状態になっても、ハンティングが発生 します。このようなハンティングは調節感度[+y5]に設定された値と制 御対象の応答特性、センサの付着位置等が原因となり、複合的に作



6. 手動リセット[RE5E] 制御結果に従う手動リセット[RF Sr]調整方法 b. 于期リイピット[rtcb]
 b. 計算が使用する場合、制御対象の熱容量、ヒータ容量等によりヒータの立上り時間と立下り時間が異なります。
 そのため、制御が安定状態になっても一般的に一定の偏差が発生します。
 SV ▷
 おかけれてよることが本生えている。
 SV ▷
 The print オース・Let がませることを表します。
 SV ▷ リセットを50.0%より小さく設定 定常偏差 定常偏差 設定/補正することができます。 . リセットを50.0%より大きく設定

7. デジタル入力キー(🖾 + 🐼 3秒)[리 - 🛚]

パラメータ		動作			
OFF	oFF	デジタル入力キーを使用しません。			
RUN/STOP	StoP	制御出力を一時停止します。制御出力以外の補助出力(センサ断線警報、ルーブ断線 警報は除く)は設定どおり、動作します。 再運転時にはデジタル入力キーを3秒間押して下さい。			
警報解除	ALRE	デジタル入力キーにて警報出力を強制に解除します。 (警報オブションが警報保持、待機警報保持1/2の場合のみ適用されます。) 現在値が警報動作範囲を超えたが、警報出力がONである場合に使用します。 以降の警報は警報解除直後から正常動作します。			
オートチューニング	ЯĿ	オートチューニング実行/終了機能で、パラメータ1グループのオートチューニング[PL]と同じ機能です。 (パラメータ1グループのオートチューニング[PL]にてオートチューニング実行後、デジタル入力キーで終了することができます。) ※パラメータ2グループの制御方式[[-Hd]をPI dに設定した場合のみRLが表示され、 oNoFに設定すると、デジタル入力キー[dI - H]は oFFに変更されます。			

8. 入力センサ断線時、制御出力操作量[ERMV]

入力センサ斯線時、制御出力操作量を設定することができます。 パラメータ2グループの制御方式[C-Ma]が。NoFである場合、制御出力をQQ(OFF)またはQQQ(ON)に設定します。 P! dである場合、ユーザーのご希望どおりに設定範囲(QQ~10QQ)で操作量を設定します。

■ デバイス総合管理プログラム[DAQMaster]

DAQMasterはデバイス総合管理プログラムとして、パラメータ設定及びモニタリングデータを管理することができます。

項目	最小仕様
システム	Intel Pentium III 以上のIBM PC 互換コンピュータ
運用体制	Microsoft Windows 98/NT/XP/Vista/7
メモリ	256MB 以上
ハードディスク	1GB以上のハードディスク空き容量
VGA	解像度 1024X768 以上のディスプレイ
その他	RS-232C シリアルポート(9ピン)、USB ポート

■ RS485通信出力

オプション出力でRS485通信出力を支援するモデル(TX4S-B4口)のみ該当します。

'■モデル構成'をご参考下さい。

1 通信什样

通信 Protocol	Modbus RTU	通信速度	2400, 4800, 9600, 19200,
適用規格	EIA RS485 準拠	迪 语还没	38400 bps
最大接続台数	31 台(番地: 1~99)	Start Bit	1-bit 固定
通信方法	2線式半二重式(Half duplex)	Data Bit	8-bit 固定
通信同期方式	非同期式(Asynchronous)	Parity Bit	None, Even, Odd
通信有効距離	800m 以内	Stop Bit	1, 2 Bit
通信应签法继時問	5~00mc		

2. Modbus Mapping Table

2-1. Read Coil Status(Func 01) / Force Single Coil(Func 05) [Func: 01/05, R/W: R/W]

No.(Address)	区分	説明	設定/表示範囲	単位	出荷仕様
000001(0000)	RUN/STOP	制御出力 運転/停止	0: RUN 1: 5EoP	-	5toP
000002(0001)	AT	オートチューニング 実行/停止	0: off 1: oN	-	off.
000003(0003)	Alarm Reset	警報出力解除	0: off 1: oN	-	oFF
000004~000050	Reserved				

2-2. Read Discrete Inputs(Func 02) [Func: 02. R/W: R1

No.(A	Address)	区分		説明	設定/表示範囲	単位	出荷仕様
1000	01(0000)	℃ 表示灯		単位表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
1000	02(0001)	〒 表示灯		単位表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
1000	03(0002)	OUT 表示灯	前面	制御出力表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
1000	04(0003)	AT 実行灯	表示灯	オートチューニング実行灯	0: OFF 1: ON	-	-
1000	05(0004)	AL1 表示灯		警報出力1表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
1000	06(0005)	AL2 表示灯		警報出力2表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
1000	06~100050	Reserved					

2-3. Read Input Registers (Func 04)[Func:02, R/W: R] No.(Address) 区分 説明

				IX AC - 3X - 7 - 4 C IM	-	
300001~300100	Reserved					
300101(0064)	-		製品番号H	-	-	モデル
300102(0065)	-		製品番号L	-	-	固有番号
300103(0066)	-		ハードウェアバージョン	-	-	
300104(0067)	-		ソフトウェアバージョン	-	-	
300105(0068)	-		モデル名 1	-	-	"TX"
300106(0069)	-		モデル名 2	-	-	" 4"
300107(006A)	-		モデル名 3	-	-	"S "
300108(006B)	-		モデル名 4	-	-	"14"
300109(006C)	-		モデル名 5	-	-	"R "
300110(006D)	-		モデル名 6	-	-	" "
300111(006E)	-		モデル名 7	-	-	" "
300112(006F)	-		モデル名 8	-	-	" "
300113(0070)	-		モデル名 9	-	-	" "
300114(0071)	-		モデル名 10	-	-	" "
300115(0072)	-		Reserved	-	-	-
300116(0073)	-		Reserved	-	-	-
300117(0074)	-		Reserved	-	-	-
300118(0075)	-		Coil status start address	-	-	0000
300119(0076)	-		Coil status quantity	-	-	0
300120(0077)	-		Input status start address	-	-	0000
300121(0078)	-		Input status quantity	-	-	0
300122(0079)	-		Holding register start address	-	-	0000
300123(007A)	-		Holding register quantity	-	-	0
300124(007B)	-		Input register start address	-	-	0000
300125(007C)	-		Input register quantity	-	-	0
300127~300200	Reserved					
301001(03E8)	PV		現在温度	-1999~9999	°C/°F	-
301002(03E9)	DOT		小数点位置	0:0, 1:0.0,		
301002(03E9)	DOI			2:0.00, 3:0.000	-	<u> </u>
301003(03EA)	UNIT		表示単位	0: °E , 1: °F	-	-
301004(03EB)	SV		設定温度	L-51/~H-51/範囲内	°C/°F	0
	℃ 表示灯		単位表示灯	0: OFF 1: ON	-	1-
	F 表示灯		単位表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
004005(0050)	OUT 表示灯	前面	制御出力表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
301005(03EC)	AT 実行灯		オートチューニング実行灯	0: OFF 1: ON	-	1-
	AL1 表示灯		警報出力1表示灯	0: OFF 1: ON	-	1-
	AL2 表示灯		警報出力2表示灯	0: OFF 1: ON	-	-
310006~310050	Reserved					

Preset Multiple Registers(Func 16)[Func:03/06/16, R/W: R/W]

		-			
2-4-2. パラメータ	1グループ[PRR 1]				
400002~ 400050	Reserved				
400001(0000)	Set value	SV 設定値	L-5%~H-5% 範囲内	°C/°F	0
No.(Address)	パラメータ	説明	設定/表示範囲	単位	出荷仕様

No.(Address)	パラメータ	説明	設定/表示範囲	単位	出荷仕様
400051(0032)	RLI	AL1 警報温度	偏差警報: -F.S. ~ F.S.	°C/F	1250
400052(0033)	AL 2	AL2 警報温度	絶対値警報: 使用範囲以内	C/ F	1630
400053(0034)	RE	オートチューニング実行/停止	0: off 1: oN	-	oFF
400054(0035)	Р	比例帯幅	1~9999: 0.1~999.9	°C/°F	10.0
400055(0036)	1	積分時間	0~9999: 0~9999	秒	0
400056(0037)	d	微分時間	0~9999: 0~9999	秒	0
400057(0038)	RESE	手動リセット	0~1000: 0.0 ~ 100.0	%	5 0.0
400058(0039)	H42	調節感度	1~100(1~500): 1~100(0.1~500)	-	2
400059~400100	Reserved				

2-4-3. パラメータ2グループ[PAR2]

No.(Address)	パラメータ	説明	設定/表示範囲	単位	出荷仕様
400101(0064)	1 N-E	入力センサ	'■ 入力仕様及び使用範囲' 参考	-	KERH
400102(0065)	UNI E	温度単位	0: º[, 1: ºF	-	٥٢
400103(0066)	1 N-b	入力補正	-999~999(-1999~9999): -999~999(+999~9999)	-	0
400104(0067)	MAV.F	入力デジタルフィルタ	1~1200: 0. 1~ 120.0	秒	D. 1
400105(0068)	L-51	使用温度下限値	· 「■ 入力仕様及び使用範囲'参考	°C/°F	-50
400106(0069)	H-51	使用温度上限値	■ 人力任休及ひ使用靶囲 参考	C/ F	1500
400107(006A)	0-FE	制御出力動作	0: HEAE , 1: Cool	-	HERE
400108(006B)	[-Md	制御方式	0: PI d, 1: oNoF	-	PId
400109(006C)	oUt	制御出力	0: 55R, 1: EURR	-	CURR
400110(006D)	SSRM	SSR駆動出力方式	0: 5ENd, 1: [YEL, 2: PHR5	-	SENd
400111(006E)	o.MR	電流出力範囲	0: 4-20, 1: 0-20	-	4-20
400112(006F)	E	制御周期	5~1200: 0.5 ~ 120.0	秒	2.0 2.0
400113(0070)	AL-I	AL1 警報動作	00: RMOL., 10~15: RM (R~RM (F, 60~65: RMER~RMEF.		Am LA
400114(0071)	AL-5	AL2 警報動作	70: 56AA , 71: 56Ab , 80: L6AA , 81: L6Ab	-	ямг.я
400115(0072)	RHYS	警報出力調節感度	1~100(1~500): 1~100(0.1~500)	-	- 1
400116(0073)	LbRE	LBA 監視時間	0~9999: 0~9999	秒	0
400117(0074)	LbRb	LBA 検出幅	0~999(0~9999): 0~9999(0.0~999.9)	°C/°F	2
400118(0075)	F5-L	伝送出力下限値	・ ・「■ 入力仕様及び使用範囲'参考	-	-50
400119(0076)	F5-H	伝送出力上限値	□ 八刀Ҵ悚及ひ使用靶囲 参考	-	1500
400120(0077)	A4RS	通信局番	1~127: 1~127	-	- 1
400121(0078)	ьРБ	通信速度	0: 24, 1: 48, 2: 96, 3: 192, 4: 384	-	96
400122(0079)	PRFA	通信パリティビット	0: NoNE , 1: EVEN , 2: odd	-	NoNE
400123(007A)	SEP	通信ストップビット	0: 1, 1: 2	-	2
400124(007B)	RSULE	通信応答待機時間	5~99: 5~99	ms	50
400125(007C)	E o M W	通信書込み許可/禁止	0: ENA, 1: d1 5.A	-	ENA
400126(007D)	di -K	デジタル入力キー	0: off, 1: 5toP, 2: ALRE, 3: At	-	StoP
400127(007E)	E R.MV	入力断線時、 制御出力操作量	0~1000: 0.0 (OFF)~ (00.0 (ON)	%	0.0
400128(007F)	LoC	ロック設定	0: off, 1: Lo[1, 2: Lo[2, 3: Lo[3	-	oFF
400129~ 400150	Reserved				

共币到TF农厅

長示	内容	措置	
PEN	入力センサの断線及びセンサを接続していない場合に点滅します。	入力センサの状態を確認して下さい。	
ннн	測定入力値が使用範囲より高い場合に点滅します。	入力が使用範囲以内に移動すると、	
LLL	測定入力値が使用範囲より低い場合に点滅します。	解除されます。	

● パラメータ2グループ

出荷仕様

パラメータ

■ 出荷時の設定仕様

SV設定 パラメータ

設定/表示範囲 単位 出荷仕様

Ŀ	•		u
-		64 E 1	

● パラメータ1グループ			
	パラメータ	出荷仕様	
	AL I	1250	
	RL2	1630	
	AF	oFF	
	Р	10.0	
	1	п	
	Ь	U	
	RESE	5 0.0	
	H95	2	

IN-E	K E R.H	AHYS	1
UNI E	٥.	L b A.E	0
I N - b	0	L 6 A.6	2
MAV.F	O. 1	F5-L	-50
L-51	-50	F5-H	1500
H-5ľ	1500	RdRS	1
o-FŁ	HERL	6PS	96
[-Md	PId	PRLY	NoNE
oUŁ	CURR	5 L P	2
5 S R.M	5 Ł N d	R S W.L	20
o.M A	4-20	[o MW	E N.A
Ł	2 [].[] (Relay)	d1 -K	StoP
	2.□ (SSR駆動)	E R.M V	0.0
AL-I	AM LA	LoC	oFF
AL-2	AM 2.A		

パラメータ

出荷仕様

■ 取扱時の注意事項

1. 誘導性ノイズを防止するため、本製品の配線は高圧線、電力線などと分離して下さい。 2. 圧着端子はM3の下記の形状を使用して下さい。

5.8mm 以下	=	5.8mm 以下

3. 本製品に電源を供給または遮断するためには、電源スイッチや遮断器を設置して下さい。 4. スイッチや遮断器は、ユーザーの操作が容易にできるよう、近所に設置して下さい。 5. 本製品は温度調節用ですので、電圧計または電流計などで使用しないで下さい。

3. 不安部は金温及師が用です。 では、電話は、15 をからいますで配線して下さい。 線路を延長する場合には、線の厚さと長さが同一な3本の配線を使用して下さい。 線路抵抗が異なると温度差が発生します。
7. やむを得ず電源線路と入力信号線路を近くする場合、調節器の電源ラインにラインフィルタを使用し、入力信号線路

8. 強い高周波ノイズの発生する危機(高周波溶接機、高周波ミシン機、大容量SCRコントローラ)付近での使用を避け

9. 測定入力を印加した時、HHHHまたはLLLLが表示されたら測定入力に不具合があることですので、電源を遮断し線

路を点検して下さい。 10. 本製品は下記の環境条件で使用することができます。

②汚染等級2(Pollution Degree 2) ④設置カテゴリ II(Installation Category II) ①屋内 ③高度 2,000m 以下

※上記の「使用時の注意事項」は製品故障の原因を誘発する恐れがありますので、必ず順守して下さい。

■ 主要生産品目

■温度調節器■温度/湿度センサ■ SSR/電力調整器■ カウンタ■ タイマ ■ 光電センサ イバセンサ

■ パネルメータ ■ ハネルメータ■ タコ/スピード/パルスメータ■ ディスプレイユニット■ センサコントローラ

■ I/O 騒子台/ケーフル
■ ステッピングモータドライバ/モーションコントローラ
■ グラフィック/ロジックパネル
■ フィールドネットワークデバイス

■ レーザマーキングシステム(Fiber, CO₂, Nd:YAG) ■ レーザウェルディング/ソルダリングシステム

Autonics Corporation

Satisfiable Partner For Factory Automation ■本社

18, Bansong-ro 513beon-gil, Haeundae-gu, Busan.

■マルヤス電業株式会社 名古屋営業(営業本部) 〒472-0055 愛知県知立市鳥居3-7-12坂野 TEL: 0566-84-4445 / FAX: 0566-84-4446

URL: www.autonics.jp

E-mail: sales@maruyasu-elc.co.jp FP-KF-03-0400